

Theoretische Physik I: Übung #4

16.Sep.2019

Matthias Hanke; Stephan Meighen-Berger

Matthias Hanke

Stephan Meighen-Berger

Beispiel 1

Ein Teilchen mit Masse m bewegt sich auf der Innenseite eines Zylinders und erfährt eine Federkraft $\vec{F} = -k\vec{r}$. Berechnen Sie die Bewegung des Teilchens.

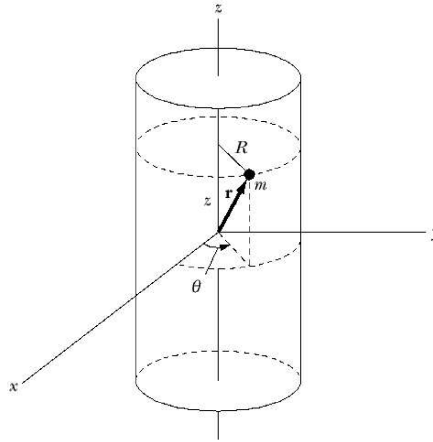


Fig. 7-9.

Figure 1:

Beispiel 2

Verwenden Sie die Kettenregel und bestimmen Sie die totale Zeitableitung einer Funktion $F(q_1(t), q_2(t), p_1(t), p_2(t))$. Stellen Sie die kanonischen Größen mittels den Hamiltongleichungen dar. Das Resultat sollte

$$\frac{d}{dt}F(t) = \{H, F\}, \quad (1)$$

sein.

Beispiel 3

Gegeben sei eine Lagrangefunktion in sphärischen Koordinaten

$$L = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2 + r^2\sin^2\theta\dot{\phi}^2) - V(r). \quad (2)$$

Bestimmen Sie die resultierende Hamiltonfunktion. Verwenden Sie dann diese und stellen Sie die Hamilton-Jacobi Gleichung auf.

Diese sollen Sie nun für den Radialanteil lösen. Dazu machen Sie den Ansatz

$$S(t, r, \theta, \phi) = S_1(t) + S_2(r) + S_3(\theta) + S_4(\phi). \quad (3)$$

Setzen Sie dann $\frac{dS_4}{d\phi} = L_z$ und $\frac{dS_3}{d\theta} = \sqrt{L^2 - \frac{L_z^2}{\sin^2\theta}}$.

Stellen Sie nun die Gleichung für den Radialanteil auf. Bestimmen Sie nun im Spezialfall

$$V(r) = -\frac{GMm}{r}, \quad (4)$$

die Ableitung

$$\frac{dS_2}{dr}. \quad (5)$$

Bestimmen Sie damit nun $\phi = -\frac{\partial S_2}{\partial L}$ (inverse Legendre Transformation). Das resultierende Integral ergibt

$$\phi = \arccos \frac{L^2 - GMm^2r}{r\sqrt{2mEL^2 + G^2M^2m^4}} + \phi_0. \quad (6)$$

Stellen Sie diese Gleichung für L^2 um und bestimmen Sie e und d aus der Gleichung

$$r = \frac{ed}{1 - e \cos \theta}. \quad (7)$$

Bestimmen Sie nun für welche Energien eine Ellipse ($e < 1$), Parabel ($e = 1$) und Hyperbel ($e > 1$) beschrieben werden.

Beispiel 4

Ein Seil der Länge l wird zwischen zwei Bäume aufgehängt, die eine Distanz $d < l$ voneinander stehen. Bestimmen Sie die Höhe des Seils y abhängig von x . Dazu bestimmen Sie zuerst die potentielle Energie des Seils abhängig von $y(x)$. Dann berechnen Sie die Lagrangedichte und verwenden Sie diese um die "Bewegungsgleichungen" zu bestimmen. Lösen Sie dann diese für $y(x)$. Um die Gleichung zu lösen multiplizieren Sie die Gleichung mit y' und ermitteln Sie ob das Resultat die Ableitung einer Funktion ist. Nach der Integration verwenden Sie

$$\frac{\chi}{\sqrt{1 + \chi'^2}} = A \rightarrow \chi = C \cosh \left(\frac{x + B}{A} \right). \quad (8)$$

Beispiel 5

Ein schwingendes Seil kann wie unendlich viele zusammenhängende Pendel betrachtet werden. Stellen Sie die Bewegungsgleichungen für solch ein Seil auf. Dazu bestimmen Sie zuerst die Lagrangedichte gegeben durch

$$L = \int (dT - dU) = \int \mathcal{L} dV. \quad (9)$$

Die infinitesimalen Energien eines Seilsegments der Länge ds muss daher bestimmt werden. Dazu verwenden Sie

$$ds \approx \left(1 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial x}{\partial y} \right)^2 \right) dy. \quad (10)$$

Vernachlässigen Sie alle infinitesimalen Terme über der Ordnung 2. und verwenden Sie eine konstante Dichte μ .

Beispiel 6

Die Lagrangefunktion für ein geladenes Teilchen in einem Feld lautet

$$L = \frac{1}{2} m \dot{\vec{r}}^2 + q(\vec{A}\dot{\vec{r}} - \phi). \quad (11)$$

Berechnen Sie die resultierende Bewegungsgleichung und benennen Sie die Kraft. Beachten Sie dabei, dass \vec{A} ein Vektorpotential ist, für das gilt

$$\frac{d}{dt} \vec{A} = \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{r}}{\partial t} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{A}. \quad (12)$$

Des weiteren gilt

$$\dot{\vec{r}} \times \vec{B} = \dot{\vec{r}} \times (\nabla \times \vec{A})_i, \quad (13)$$

und

$$\vec{E} = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}}\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}. \quad (14)$$

Beachten Sie

$$\left(\frac{\partial A_j}{\partial r_i} - \frac{\partial A_i}{\partial r_j}\right) \dot{r}_j = \dot{r}_j \frac{\partial}{\partial r_i} A_j - \dot{r}_j \frac{\partial}{\partial r_j} A_i = (\delta_{il} \delta_{km} - \delta_{im} \delta_{kl}) \dot{r}_j \frac{\partial}{\partial r_l} A_m = \epsilon_{ijk} \dot{r}_j \epsilon_{klm} \frac{\partial}{\partial r_l} A_m = (\dot{\vec{r}} \times (\nabla \times A))_i. \quad (15)$$

Beispiel 7

Nun Lösen Sie das vorige Beispiel, diesmal aber mit vierer Vektoren. Dazu starten Sie mit der Lagrange-funktion

$$L(\tau) = \frac{1}{2} m u^\mu(\tau) u_\mu(\tau) + q u^\mu(\tau) A_\mu(x), \quad (16)$$

wobei $u^\mu = dx^\mu/d\tau$ die Vierergeschwindigkeit ist. Die Euler-Gleichungen lauten

$$\frac{\partial L}{\partial x^\nu} - \frac{d}{d\tau} \frac{\partial L}{\partial u^\nu} = 0, \quad (17)$$

und der anti-symmetrische Elektromagnetischen Tensor lautet

$$F_{\nu\mu} = \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} - \frac{\partial A_\nu}{\partial x^\mu}. \quad (18)$$

Beispiel 8

Teilchenphysiker arbeiten mit dem sogenannten Standard Modell der Teilchenphysik. Dieses Modell beschreibt alle bekannten Kräfte, bis auf die Gravitation. Die Lagrange-funktion des Standard Modells ist in Abbildung 2 dargestellt. Hier werden Sie den ersten Schritt Richtung Teilchenphysik tätigen und die Klein-Gordon Gleichung herleiten. Diese Gleichung beschreibt die Komponenten von freien Quantenfelder. Dazu gehen Sie von der Lorentz-invarianten Lagrangedichte

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi \partial^\mu \phi - V(\phi), \quad (19)$$

aus. Das Potential ist hier durch

$$V(\phi) = \frac{1}{2} m^2 \phi^2, \quad (20)$$

gegeben. Bestimmen Sie die Bewegungsgleichung für ϕ indem Sie die Euler-Lagrange Gleichungen

$$\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \phi} - \partial_\mu \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_\mu \phi} \right) = 0, \quad (21)$$

lösen und

$$\partial^2 = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \nabla^2, \quad (22)$$

verwenden.

$$\begin{aligned}
& -\frac{1}{2}\partial_\nu g_\mu^a \partial_\nu g_\mu^a - g_s f^{abc} \partial_\mu g_\nu^a g_\mu^b g_\nu^c - \frac{1}{4}g_s^2 f^{abc} f^{ade} g_\mu^b g_\nu^c g_\mu^d g_\nu^e + \frac{1}{2}ig_s^2 (\bar{q}_i^\sigma \gamma^\mu q_j^\sigma) g_\mu^a + \\
& \bar{G}^a \partial^2 G^a + g_s f^{abc} \partial_\mu \bar{G}^a G^b g_\mu^c - \partial_\nu W_\mu^+ \partial_\nu W_\mu^- - M^2 W_\mu^+ W_\mu^- - \frac{1}{2}\partial_\nu Z_\mu^0 \partial_\nu Z_\mu^0 - \frac{1}{2c_w^2} M^2 Z_\mu^0 Z_\mu^0 - \\
& \frac{1}{2}\partial_\mu A_\nu \partial_\mu A_\nu - \frac{1}{2}\partial_\mu H \partial_\mu H - \frac{1}{2}m_h^2 H^2 - \partial_\mu \phi^+ \partial_\mu \phi^- - M^2 \phi^+ \phi^- - \frac{1}{2}\partial_\mu \phi^0 \partial_\mu \phi^0 - \\
& \frac{1}{2c_w^2} M \phi^0 \phi^0 - \beta_h \left[\frac{2M^2}{g^2} + \frac{2M}{g} H + \frac{1}{2}(H^2 + \phi^0 \phi^0 + 2\phi^+ \phi^-) \right] + \frac{2M^4}{g^2} \alpha_h - igc_w [\partial_\nu Z_\mu^0 (W_\mu^+ W_\nu^- - \\
& W_\mu^- W_\nu^+) - Z_\mu^0 (W_\mu^+ \partial_\nu W_\mu^- - W_\mu^- \partial_\nu W_\mu^+) + Z_\mu^0 (W_\nu^+ \partial_\mu W_\mu^- - W_\mu^- \partial_\nu W_\mu^+)] - ig s_w [\partial_\nu A_\mu (W_\mu^+ W_\nu^- - \\
& W_\nu^+ W_\mu^-) - A_\nu (W_\mu^+ \partial_\nu W_\mu^- - W_\mu^- \partial_\nu W_\mu^+) + A_\mu (W_\nu^+ \partial_\mu W_\mu^- - W_\mu^- \partial_\nu W_\mu^+)] - \frac{1}{2}g^2 W_\mu^+ W_\mu^- W_\nu^+ W_\nu^- + \\
& \frac{1}{2}g^2 W_\mu^+ W_\nu^+ W_\mu^- W_\nu^- + g^2 c_w^2 (Z_\mu^0 W_\mu^+ Z_\nu^0 W_\nu^- - Z_\mu^0 Z_\nu^0 W_\mu^+ W_\nu^-) + g^2 s_w^2 (A_\mu W_\mu^+ A_\nu W_\nu^- - \\
& A_\mu A_\nu W_\mu^+ W_\nu^-) + g^2 s_w c_w [A_\mu Z_\nu^0 (W_\mu^+ W_\nu^- - W_\nu^+ W_\mu^-) - 2A_\mu Z_\mu^0 W_\nu^+ W_\nu^-] - g\alpha [H^3 + \\
& H\phi^0 \phi^0 + 2H\phi^+ \phi^-] - \frac{1}{8}g^2 \alpha_h [H^4 + (\phi^0)^4 + 4(\phi^+ \phi^-)^2 + 4(\phi^0)^2 \phi^+ \phi^- + 4H^2 \phi^+ \phi^- + \\
& 2(\phi^0)^2 H^2] - g M W_\mu^+ W_\mu^- H - \frac{1}{2}g \frac{M}{c_w} Z_\mu^0 Z_\mu^0 H - \frac{1}{2}ig [W_\mu^+ (\phi^0 \partial_\mu \phi^- - \phi^- \partial_\mu \phi^0) - W_\mu^- (\phi^0 \partial_\mu \phi^+ - \\
& \phi^+ \partial_\mu \phi^0)] + \frac{1}{2}g [W_\mu^+ (H \partial_\mu \phi^- - \phi^- \partial_\mu H) - W_\mu^- (H \partial_\mu \phi^+ - \phi^+ \partial_\mu H)] + \frac{1}{2}g \frac{1}{c_w} (Z_\mu^0 (H \partial_\mu \phi^0 - \\
& \phi^0 \partial_\mu H) - ig \frac{s_w}{c_w} M Z_\mu^0 (W_\mu^+ \phi^- - W_\mu^- \phi^+) + ig s_w M A_\mu (W_\mu^+ \phi^- - W_\mu^- \phi^+) - ig \frac{1-2c_w^2}{2c_w} Z_\mu^0 (\phi^+ \partial_\mu \phi^- - \\
& \phi^- \partial_\mu \phi^+) + ig s_w A_\mu (\phi^+ \partial_\mu \phi^- - \phi^- \partial_\mu \phi^+) - \frac{1}{4}g^2 W_\mu^+ W_\mu^- [H^2 + (\phi^0)^2 + 2\phi^+ \phi^-] - \\
& \frac{1}{4}g^2 \frac{1}{c_w^2} Z_\mu^0 Z_\mu^0 [H^2 + (\phi^0)^2 + 2(2s_w^2 - 1)^2 \phi^+ \phi^-] - \frac{1}{2}g^2 \frac{s_w^2}{c_w} Z_\mu^0 \phi^0 (W_\mu^+ \phi^- + W_\mu^- \phi^+) - \\
& \frac{1}{2}ig^2 \frac{s_w^2}{c_w} Z_\mu^0 H (W_\mu^+ \phi^- - W_\mu^- \phi^+) + \frac{1}{2}g^2 s_w A_\mu \phi^0 (W_\mu^+ \phi^- + W_\mu^- \phi^+) + \frac{1}{2}ig^2 s_w A_\mu H (W_\mu^+ \phi^- - \\
& W_\mu^- \phi^+) - g^2 \frac{s_w}{c_w} (2c_w^2 - 1) Z_\mu^0 A_\mu \phi^+ \phi^- - g^2 s_w^2 A_\mu A_\mu \phi^+ \phi^- - \bar{e}^\lambda (\gamma \partial + m_e^\lambda) e^\lambda - \\
& \bar{\nu}^\lambda \gamma \partial \nu^\lambda - \bar{u}_j^\lambda (\gamma \partial + m_u^\lambda) u_j^\lambda - \bar{d}_j^\lambda (\gamma \partial + m_d^\lambda) d_j^\lambda + ig s_w A_\mu [-(\bar{e}^\lambda \gamma^\mu e^\lambda) + \frac{2}{3}(\bar{u}_j^\lambda \gamma^\mu u_j^\lambda) - \\
& \frac{1}{3}(\bar{d}_j^\lambda \gamma^\mu d_j^\lambda)] + \frac{ig}{4c_w} Z_\mu^0 [(\bar{\nu}^\lambda \gamma^\mu (1 + \gamma^5) \nu^\lambda) + (\bar{e}^\lambda \gamma^\mu (4s_w^2 - 1 - \gamma^5) e^\lambda) + (\bar{u}_j^\lambda \gamma^\mu (\frac{4}{3}s_w^2 - \\
& 1 - \gamma^5) u_j^\lambda) + (\bar{d}_j^\lambda \gamma^\mu (1 - \frac{8}{3}s_w^2 - \gamma^5) d_j^\lambda)] + \frac{ig}{2\sqrt{2}} W_\mu^+ [(\bar{\nu}^\lambda \gamma^\mu (1 + \gamma^5) e^\lambda) + (\bar{u}_j^\lambda \gamma^\mu (1 + \\
& \gamma^5) C_{\lambda\kappa} d_j^\lambda)] + \frac{ig}{2\sqrt{2}} W_\mu^- [(\bar{e}^\lambda \gamma^\mu (1 + \gamma^5) \nu^\lambda) + (\bar{d}_j^\lambda C_{\lambda\kappa}^\dagger \gamma^\mu (1 + \gamma^5) u_j^\lambda)] + \frac{ig}{2\sqrt{2}} \frac{m_\lambda^2}{M} [-\phi^+ (\bar{\nu}^\lambda (1 - \\
& \gamma^5) e^\lambda) + \phi^- (\bar{e}^\lambda (1 + \gamma^5) \nu^\lambda)] - \frac{g}{2} \frac{m_\lambda^2}{M} [H (\bar{e}^\lambda e^\lambda) + i\phi^0 (\bar{e}^\lambda \gamma^5 e^\lambda)] + \frac{ig}{2M\sqrt{2}} \phi^+ [-m_u^\lambda (\bar{u}_j^\lambda C_{\lambda\kappa} (1 - \\
& \gamma^5) d_j^\lambda) + m_u^\lambda (\bar{u}_j^\lambda C_{\lambda\kappa} (1 + \gamma^5) d_j^\lambda) + \frac{ig}{2M\sqrt{2}} \phi^- [m_d^\lambda (\bar{d}_j^\lambda C_{\lambda\kappa}^\dagger (1 + \gamma^5) u_j^\lambda) - m_u^\lambda (\bar{d}_j^\lambda C_{\lambda\kappa}^\dagger (1 - \\
& \gamma^5) u_j^\lambda) - \frac{g}{2} \frac{m_\lambda^2}{M} H (\bar{u}_j^\lambda u_j^\lambda) - \frac{g}{2} \frac{m_\lambda^2}{M} H (\bar{d}_j^\lambda d_j^\lambda) + \frac{ig}{2} \frac{m_\lambda^2}{M} \phi^0 (\bar{u}_j^\lambda \gamma^5 u_j^\lambda) - \frac{ig}{2} \frac{m_\lambda^2}{M} \phi^0 (\bar{d}_j^\lambda \gamma^5 d_j^\lambda) + \\
& \bar{X}^+ (\partial^2 - M^2) X^+ + \bar{X}^- (\partial^2 - M^2) X^- + \bar{X}^0 (\partial^2 - \frac{M^2}{c_w^2}) X^0 + \bar{Y} \partial^2 Y + igc_w W_\mu^+ (\partial_\mu \bar{X}^0 X^- - \\
& \partial_\mu \bar{X}^+ X^0) + ig s_w W_\mu^+ (\partial_\mu \bar{Y} X^- - \partial_\mu \bar{X}^+ Y) + igc_w W_\mu^- (\partial_\mu \bar{X}^- X^0 - \partial_\mu \bar{X}^0 X^+) + \\
& ig s_w W_\mu^- (\partial_\mu \bar{X}^- Y - \partial_\mu \bar{Y} X^+) + igc_w Z_\mu^0 (\partial_\mu \bar{X}^+ X^- - \partial_\mu \bar{X}^- X^+) + ig s_w A_\mu (\partial_\mu \bar{X}^+ X^- - \\
& \partial_\mu \bar{X}^- X^+) - \frac{1}{2}gM [\bar{X}^+ X^+ H + \bar{X}^- X^- H + \frac{1}{c_w^2} \bar{X}^0 X^0 H] + \frac{1-2c_w^2}{2c_w} igM [\bar{X}^+ X^0 \phi^+ - \\
& \bar{X}^- X^0 \phi^-] + \frac{1}{2c_w} igM [\bar{X}^0 X^- \phi^+ - \bar{X}^0 X^+ \phi^-] + igM s_w [\bar{X}^0 X^- \phi^+ - \bar{X}^0 X^+ \phi^-] + \\
& \frac{1}{2}igM [\bar{X}^+ X^+ \phi^0 - \bar{X}^- X^- \phi^0]
\end{aligned}$$

Figure 2: