

Aufgabe 2.1

$$a) (i) \vec{j}(\vec{r}) = g \cdot \vec{v} = g \cdot (\vec{\omega} \times \vec{r}) = \frac{Q}{R^2 \pi} \Theta(R-g) \delta(z) \cdot (\vec{\omega} \times \vec{r})$$

$$\vec{\omega} = \omega \cdot \hat{e}_z$$

$$\Rightarrow \vec{\omega} \times \vec{r} = \omega \cdot \hat{e}_z \times [g \cdot \hat{e}_\varphi + z \cdot \hat{e}_z]$$

$$= g \cdot \omega \cdot \hat{e}_\varphi$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{j}(\vec{r}) = \frac{Q\omega}{R^2 \pi} g \Theta(R-g) \delta(z) \cdot \hat{e}_\varphi}$$

$$\begin{aligned} \hat{e}_\varphi \times \hat{e}_\varphi &= \hat{e}_z \\ \hat{e}_z \times \hat{e}_\varphi &= \hat{e}_\varphi \\ \hat{e}_\varphi \times \hat{e}_z &= \hat{e}_\varphi \end{aligned}$$

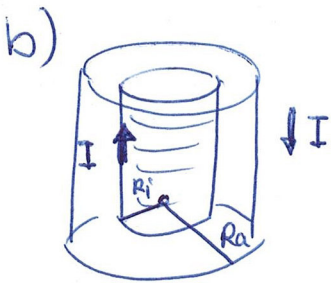
$$(ii) \vec{m} = \frac{1}{2} \int d^3r' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^\infty g dg' \int_{-\infty}^\infty dz' \int_0^{2\pi} d\varphi' [g' \cdot \hat{e}_{\varphi'} + z' \cdot \hat{e}_{z'}] \times \hat{e}_{\varphi'}$$

$$\cdot \frac{Q\omega}{R^2 \pi} \cdot g' \Theta(R-g') \delta(z')$$

$$= \frac{1}{2} \underbrace{\int_0^R g'^3 dg'}_{R^4/4} \underbrace{\int_0^{2\pi} d\varphi'}_{2\pi} \underbrace{[\hat{e}_{\varphi'} \times \hat{e}_{\varphi'}]}_{\hat{e}_{z'}} = \frac{Q\omega}{R^2 \pi}$$

$$= \underline{\underline{\frac{Q\omega R^2}{4} \cdot \hat{e}_z}}$$



$$(i) \vec{j}(\vec{r}) = \left[\frac{I}{\pi R_i^2} \Theta(R_i - s) - \frac{I}{2\pi R_a} \delta(s - R_a) \right] \hat{e}_z$$

Kurze Kontrolle

$$\int_{\text{Querschnitt}} d\vec{F} \cdot \vec{j} = \int ds \int d\varphi \int dz \hat{e}_z \cdot \vec{j}$$

$$= \frac{I}{\pi R_i^2} \pi R_i^2 - \frac{I}{2\pi R_a} \cdot 2\pi R_a = 0$$

(ii) Symmetriebetrachtung

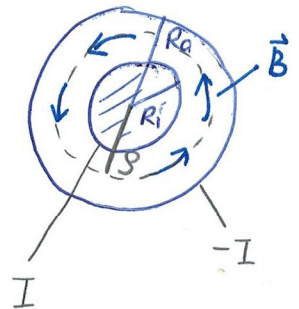
$$\vec{j}(\vec{r}) = j(s) \hat{e}_z \Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = A(s) \cdot \hat{e}_z$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) = - \frac{\partial A(s)}{\partial s} \hat{e}_\varphi = B(s) \cdot \hat{e}_\varphi$$

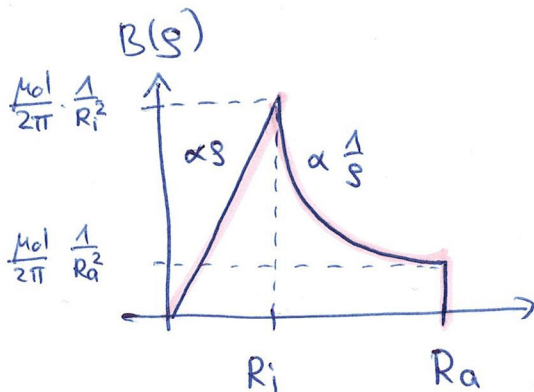
Ampere:

$$\oint_{\partial F} d\vec{r} \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 2\pi s B(s) = \mu_0 \iint_F d\vec{F} \cdot \vec{j}(\vec{r}) = \mu_0 \cdot I_{\text{eing}}$$

$$\Rightarrow B(s) = \frac{\mu_0}{2\pi s} \begin{cases} I \cdot \frac{\pi s^2}{\pi R_i^2} & , s < R_i \\ I & , R_i < s < R_a \\ 0 & , s > R_a \end{cases}$$



$$= \frac{\mu_0}{2\pi} \begin{cases} s/R_i^2 & , s < R_i \\ 1/s & , R_i < s < R_a \\ 0 & , s > R_a \end{cases}$$



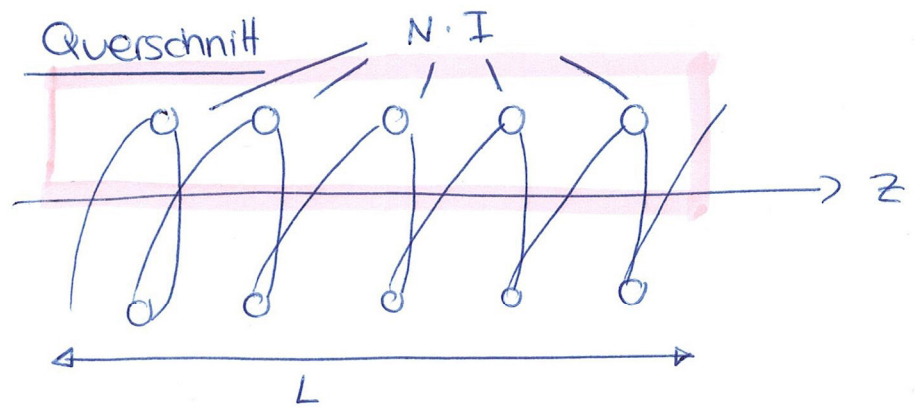
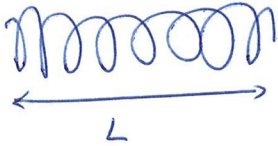
Anmerkung:

$$A(s) = - \int_0^s ds B(s) + A_0$$

liefert folgendes Vektorpotential

$$A(s) = - \frac{\mu_0}{4\pi} \begin{cases} s^2/R_i^2 & , s < R_i \\ 1 + 2 \ln(s/R_i) & , R_i < s < R_a \\ 1 + 2 \ln(R_a/R_i) & , s > R_a \end{cases}$$

c)

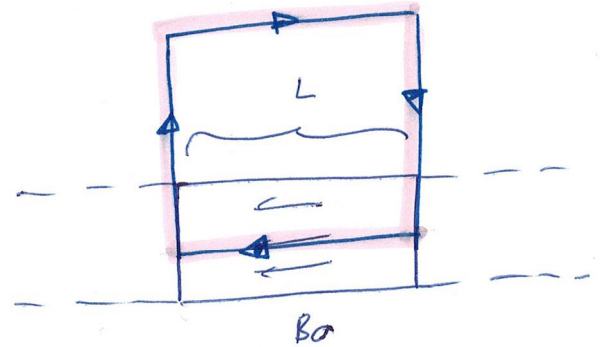


$$(i) \vec{j}(\vec{r}) = \frac{N \cdot I}{L} \Theta\left(\frac{L}{2} - |z|\right) \delta(R - \rho) \hat{e}_\phi$$

$$(ii) \text{ Annahme } \vec{B}(\vec{r}) = B_0 \cdot \Theta(R - \rho) \cdot \hat{e}_z \quad (*)$$

Physikalisch gesehen betrachten wir hier eine unendlich lange Spule mit konstantem N/L -Verhältnis. Bei der endlichen Spule ist dies (*) nicht der Fall, da sich die Feldlinien nicht schließen würden.

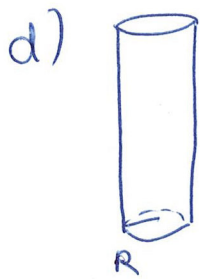
Betrachten wir das Ampere'sche Gesetz mit dieser Annahme:



$$\oint_{\text{Loop}} d\vec{r} \cdot \vec{B}(\vec{r}) = B_0 \cdot L = \mu_0 I_{\text{ang}} = \mu_0 \cdot N \cdot I$$

$$\int_{-L/2}^{L/2} dz \cdot B_0 \cdot \hat{e}_z \Theta(R - \rho)$$

$$\int_{-L/2}^{L/2} dz B_z(z) = \mu_0 \cdot N \cdot I$$



$$(i) \vec{j}(\vec{r}) = \frac{I}{R^2 \pi} \Theta(R-s) \cdot \hat{e}_z$$

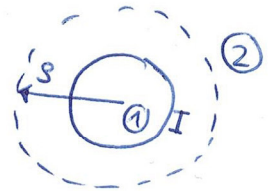
(ii) Symmetriebetrachtung

$$\vec{j}(\vec{r}) = j(s) \hat{e}_z \Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = A(s) \cdot \hat{e}_z$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) = - \frac{\partial A(s)}{\partial s} \hat{e}_\varphi = B(s) \cdot \hat{e}_\varphi$$

Ampere: $\int d\vec{r} \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 2\pi s B(s) = \mu_0 I_{\text{eing}}$

$$B(s) = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{I_{\text{eing}}}{s} = \frac{\mu_0 I}{2\pi s} \begin{cases} s^2/R^2, & s < R \\ 1, & s > R \end{cases}$$

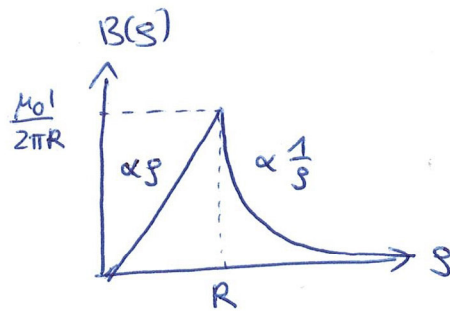


Bereich ① $s < R$

$$B^{(1)}(s) = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{s}{R^2}$$

Bereich ② $s > R$

$$B^{(2)}(s) = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{1}{s}$$



Vektorpotential $A(s) = - \int_0^s ds' B'(s') + A_0 = 0$ (durch Wahl)

$$A^{(1)}(s) = - \int_0^s ds' \cdot \underbrace{\frac{\mu_0}{2\pi} \frac{s'}{R^2}}_{B^{(1)}(s')} = - \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{s^2}{R^2}$$

$$A^{(2)}(s) = - \int_0^R ds' \cdot \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{s'}{R^2} - \int_R^s ds' \cdot \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{1}{s'}$$

$$= - \frac{\mu_0}{4\pi} - \frac{\mu_0}{2\pi} \ln\left(\frac{s}{R}\right)$$

$$\Rightarrow \vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{2\pi} \hat{e}_\varphi \begin{cases} s/R^2, & s < R \\ 1/s, & s > R \end{cases}$$

$$\Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = - \frac{\mu_0}{4\pi} \hat{e}_z \begin{cases} s^2/R^2, & s < R \\ 1 + 2 \ln(s/R), & s > R \end{cases}$$

Alternativ über die Feldgleichung

$$-\mu_0 \vec{j} = \Delta \vec{A} = \frac{1}{s} \frac{\partial}{\partial s} \left(s \frac{\partial A(s)}{\partial s} \right) \hat{e}_z$$

$$\rightarrow -\mu_0 \frac{I}{\pi R^2} (R-s) \cdot s = \frac{\partial}{\partial s} \left(s \frac{\partial A(s)}{\partial s} \right)$$

$s < R$

$$-\frac{\mu_0 I}{\pi R^2} \int_0^s ds' s' = s \frac{\partial A(s)}{\partial s} - C_1$$

(wegen Endlichkeit bei 0)

$$\Rightarrow -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \frac{s^2}{R^2} + \frac{C_1}{s} = \frac{\partial A(s)}{\partial s}$$

$$\Rightarrow A(s) = -\frac{\mu_0 I}{2\pi R^2} \int_0^s ds' s' + A_0 = -\frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{s^2}{R^2} \quad (A_0 \text{ Wahl})$$

$s > R$

$$0 = \frac{1}{s} \frac{\partial}{\partial s} \left(s \frac{\partial A(s)}{\partial s} \right) \Rightarrow C_3 = s \frac{\partial A(s)}{\partial s} \Rightarrow \frac{C_3}{s} = \frac{\partial A(s)}{\partial s}$$

$$C_3 \cdot \ln\left(\frac{s}{C_4}\right) + C_5$$

↑ Eingeführt aus Dimensionsgründen.

Stetigkeit: $-\frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{s^2}{R^2} \Big|_{s=R} = C_3 \ln\left(\frac{s}{C_4}\right) + C_5 \Big|_{s=R}$

↓
 $C_4=R$

$$-\frac{\mu_0 I}{4\pi} = C_5$$

Stetig diff'bar $-\frac{\mu_0 I}{2\pi} \frac{s}{R^2} \Big|_{s=R} = C_3 \cdot \frac{1}{s} \Big|_{s=R}$

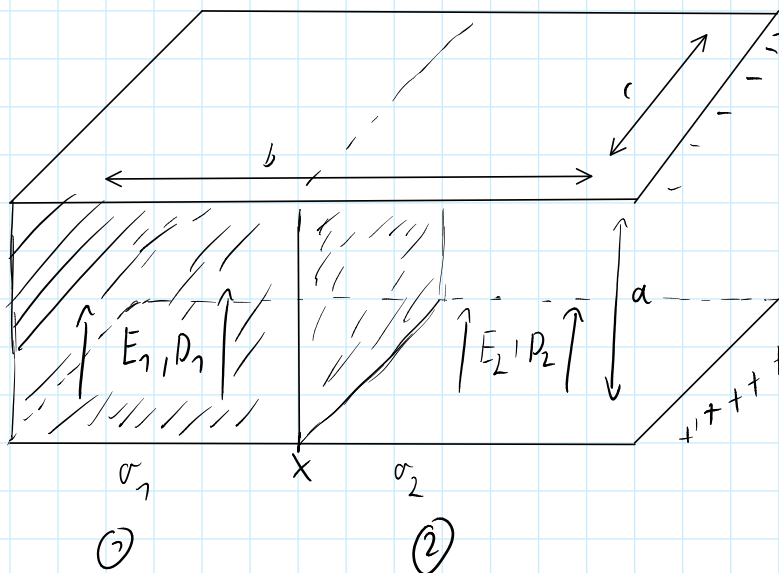
$$-\frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{R} = C_3 \cdot \frac{1}{R} \Rightarrow C_3 = -\frac{\mu_0 I}{2\pi}$$

$$\Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = -\frac{\mu_0 I}{4\pi} \hat{e}_z \begin{cases} s^2/R^2, & s < R \\ 1 + 2 \ln(s/R), & s > R \end{cases}$$

→ \vec{B} -Feld durch ableiten.

Aufgabe 2.2

Dienstag, 22. März 2016 13:14



Die Tangentialkomponente des \vec{E} -Feldes ist stetig (siehe VL).
 Das \vec{D} -Feld ist \vec{E} -Feld aus der Grenzfläche zur ① und ②
 nur eine Tangentialkomponente. $\Rightarrow \vec{E}_1 = \vec{E}_2$

Des Weiteren gilt:

$$D_1 = \epsilon_0 \epsilon_r E_1 \quad D_2 = \epsilon_0 \epsilon_r' E_2 \quad \begin{array}{l} D_2 \text{ ist in} \\ \text{Vakuum.} \Rightarrow \epsilon_r' = 1 \\ \Rightarrow D_2 = E_2 \end{array}$$

Da $E_1 = E_2$ erhalten wir als Zusammenhang

$$\text{zw. } D_1 = \epsilon D_2$$

br, Aus der Vorlesung wissen wir über die Stetigkeit des

$$\sigma = \vec{n} \cdot \vec{D} \big|_{\text{Fläche}}$$

Daraus folgt für die Flächenladungsdichten

$$\sigma_1 = D_1 \quad \sigma_2 = D_2$$

c) Gesamtladung der unteren Platte ist Q .
daher muss gelten, dass:

$$Q = \int dF \sigma = \sigma_1 \cdot x \cdot c + \sigma_2 \cdot (b-x) \cdot c$$

$$= c(x\epsilon + b-x)\epsilon_0 E_1 \quad (\text{Erinnerung: } \sigma_1 = D_1 = \epsilon_0 \epsilon E_1, \sigma_2 = D_2 = \epsilon_0 E_2 = \epsilon_0 E_1)$$

$$\Rightarrow E_{1/2} = \frac{Q/c}{\epsilon_0(x\epsilon + b-x)} = \frac{Q/c}{\epsilon_0(b + (\epsilon-1)x)}$$

$$\Rightarrow D_1 = \frac{\epsilon_r Q/c}{b + (\epsilon_r - 1)x} \quad D_2 = \frac{Q/c}{b + (\epsilon_r - 1)x}$$

d) elektrostatische Feldenergie

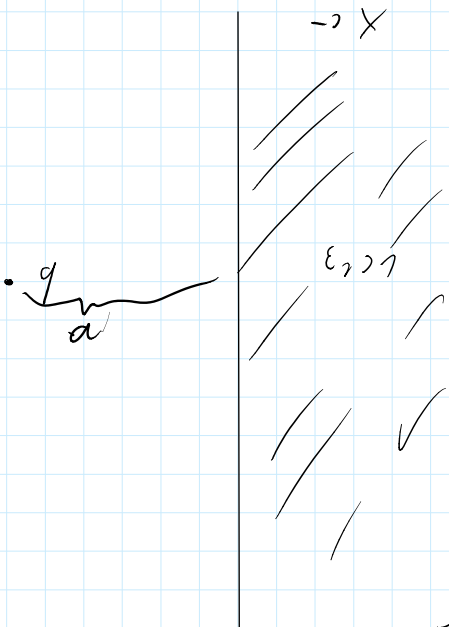
$$W(x) = \frac{1}{2} \int dV \vec{D} \cdot \vec{E} = \frac{1}{2} a c \frac{Q^2/c^2}{\epsilon_0 [b + (\epsilon_r - 1)x]^2} (\epsilon x + b - x)$$

$$\Rightarrow W(x) = \frac{Q^2/a}{2c\epsilon_0 [b + (\epsilon-1)x]} \quad \Rightarrow \text{Feldenergie nimmt für wachsendes } x \text{ bei } \epsilon_r > 1 \text{ ab.}$$

Achtung x ist gegenüber dem Integral keine Variable

e) Kraft mit der das Dielektrikum in den Kondensator gezogen wird (Kraft ist die Ableitung d. Energie)

$$F = - \frac{dW(x)}{dx} = \frac{Q^2 a (\epsilon - 1)}{2c\epsilon_0 [b + (\epsilon - 1)x]^2}$$



1. Spiegelladung setzen mit unbekannter Ladung q'' , da keine Metallplatte.
 (Spiegelladung $q' = -q$ gilt nur für Metallplatten)

\Rightarrow E-Feld (nur für $x < 0$):

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(q \frac{\vec{r} + a\vec{e}_x}{|\vec{r} + a\vec{e}_x|^3} + q' \frac{\vec{r} - a\vec{e}_x}{|\vec{r} - a\vec{e}_x|^3} \right) \quad (x < 0)$$

für den rechten Halbraum müssen wir die Stärke q' d. Originalladung variieren:

für $x > 0$

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0\epsilon} \left(q'' \frac{\vec{r} + a\vec{e}_x}{|\vec{r} + a\vec{e}_x|^3} \right)$$

Nun lassen sich die Ladungen aus den Stetigkeitsbedingungen
 keine freien Ladungen $\Rightarrow \sigma_{\text{frei}} = 0$
 Normalkomponente bei $\vec{r} = 0$

$$\Rightarrow D_{x < 0}(0) = D_{x > 0}(0) \Rightarrow q - q' = q'' \quad (I)$$

$$\vec{n} \times \vec{E}_{x > 0} = \vec{n} \times \vec{E}_{x < 0}$$

$$\Rightarrow \vec{n} \times (\vec{r} + a\vec{e}_x) q + \vec{n} \times (\vec{r} - a\vec{e}_x) q' = \vec{n} \times (\vec{r} + a\vec{e}_x) q''$$

Beachte, dass gilt: $\vec{n} \times (\vec{r} \pm a\vec{e}_x)$
 $= \vec{n} \times \vec{r} \pm a \vec{n} \times \vec{e}_x$
 $= \vec{n} \times \vec{r}$, da $\vec{n} \perp \vec{e}_x$.

$$\Rightarrow \underbrace{\vec{E}_{x < 0}(\vec{r}) = E_{x > 0}(\vec{r})}_{\text{für } x=0; \vec{r} \neq 0} \Rightarrow q + q' = q'' \quad (II)$$

Nun haben wir 2 Gleichungen für 2 unbekannte, woraus wir q' und q'' berechnen können.

$$(II)^* : q + q' = \frac{q''}{\epsilon_r} \Rightarrow q'' = \epsilon_r (q + q')$$

$$(I) = (II)^* \quad (q + q') \epsilon_r = q - q' \quad \text{auflösen nach } q':$$

$$q' = \frac{\epsilon_r - 1}{\epsilon_r + 1} q$$

$$\text{und daraus: } q'' = \frac{2\epsilon_r}{\epsilon_r + 1} q$$

Polarisations - Flächenladungsdichte:

$$\sigma_{pol} = -\vec{p}_{x>0} \cdot \vec{e}_x \Big|_{x=0} \quad \vec{p}_{x<0} = 0$$

$$\vec{D} = \epsilon_r \epsilon_0 \vec{E} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{p}$$

$$\Rightarrow \vec{p} = \vec{D} - \epsilon_0 \vec{E} \stackrel{!}{=} \epsilon_0 (\epsilon_r - 1) \vec{E}$$

$$\Rightarrow \vec{p}_{x>0} = \frac{\epsilon_0 (\epsilon_r - 1)}{4\pi \epsilon_0 \epsilon} \left(q'' \frac{\vec{r} + a \vec{e}_x}{|\vec{r} + a \vec{e}_x|^3} \right) =$$

$$= \frac{\epsilon_0 (\epsilon_r - 1)}{4\pi \epsilon_0 \epsilon} \left(\frac{2\epsilon_r}{\epsilon_r + 1} q \frac{\vec{r} + a \vec{e}_x}{|\vec{r} + a \vec{e}_x|^3} \right)$$

$$\Rightarrow \sigma_{ind} = -\vec{p}_{x>0} \cdot \vec{e}_x \Big|_{x=0} = \frac{\epsilon_r - 1}{2\pi (\epsilon_r + 1)} q \frac{a}{(y^2 + z^2 + a^2)^{3/2}}$$