

Topologie und Differentialgleichungen

2.1 Topologie

Finden Sie für jede der folgenden Aussagen einen Beweis oder ein Gegenbeispiel.

- Sei $U \subset X$ offen. Dann ist auch $f(U)$ offen.
- Sei $A \subset X$ abgeschlossen. Dann ist auch $f(A)$ abgeschlossen.
- Sei f bijektiv mit der Eigenschaft dass $f(U)$ offen ist für jede offene Teilmenge $U \subset X$. Dann ist auch f^{-1} stetig.

Lösung

- Die Aussage ist falsch. Ein Gegenbeispiel in \mathbb{R} mit der Betragsmetrik ist gegeben durch $U = \mathbb{R}$, $f(x) = \sin(x)$, wo $f(U) = [-1, 1]$.
- Die Aussage ist falsch. Ein Gegenbeispiel: $f = e^x$, $U =] - \infty, 0]$ ist abgeschlossen, aber $f(U) =]0, 1]$ ist weder offen, noch abgeschlossen.
- Wahr. Nach Satz aus Vorlesung Analysis 1: $f: X \rightarrow Y$ stetig genau dann wenn $f^{-1}(V)$ offen in X für $V \subset Y$.

2.2 Eigenschaften von Mengen

Bestimmen Sie (ohne Beweis, welche der folgenden Mengen offen, abgeschlossen, zusammenhängend, kompakt sind.

- \mathbb{R}^3
- $[2, 13]$
- $[-1, 3) \cup (3, 7]$
- $\mathbb{R} \setminus \{3\}$
- $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0\}$
- $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^{10} > 3\}$

Lösung

- \mathbb{R}^3 (offen, abgeschlossen, zusammenhängend)
- $[2, 13]$ (zusammenhängend)
- $[-1, 3) \cup (3, 7]$ (gar nichts)
- $\mathbb{R} \setminus \{3\}$ (offen)
- $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 0\}$ (abgeschlossen, da es sich um das Urbild der Menge $\{0\}$ unter der stetigen Abbildung $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto x + y$ handelt und die Menge $\{0\}$ abgeschlossen ist; zusammenhängend; nicht kompakt, da unbeschränkt)
- $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^{10} > 3\}$ (offen, zusammenhängend)

2.3 Oszillierende Platte

Eine in der x-z-Ebene unendlich ausgedehnte dünne (2D-)Platte bei $y=0$ befindet sich in einem inkompressiblen Fluid (Viskosität ν) oszilliert in x-Richtung mit der Geschwindigkeit $U \cos(\omega t)$. Das Geschwindigkeitsfeld des Fluids lässt sich durch die Navier-Stokes-Gleichung beschreiben.

$$\frac{\partial v_x}{\partial t} = \nu \frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2} \quad v = \begin{pmatrix} v_x(y, t) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Zeigen Sie, dass die DGL gelöst wird durch

$$v(y, t) = U \exp^{-ky} \cos(ky - \omega t), \quad k = \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}}$$

Hinweis: Verwenden Sie die no-slip Bedingung (Geschwindigkeit des Fluids an der Oberfläche der Platte ist gleich der Geschwindigkeit der Platte selbst) und $v=0$ für $y \rightarrow \infty$ und den Ansatz $v_x = \operatorname{Re}(f(y) \exp^{i\omega t})$

Lösung

Setze Ansatz $v_x = \operatorname{Re}(f(y) \exp^{i\omega t})$ in Navier Stokes Gleichung $\frac{\partial v_x}{\partial t} = \nu \frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2}$ ein.

$$\rightarrow i\omega f(y) \exp^{i\omega t} = \nu f''(y) \exp^{i\omega t} \quad (1)$$

Ansatz für f: $f(y) = \exp^{ay}$, Setze f(y) in (1) ein.

$$\rightarrow a = \pm \sqrt{\frac{\omega}{\nu} \frac{1+i}{\sqrt{2}}} = \pm k(1+i)$$

$$\rightarrow f(y) = A \exp^{ky(1+i)} + B \exp^{-ky(1+i)}$$

Bestimme A,B: $f(y \rightarrow \infty) = 0 \rightarrow A = 0$

$$v_x = \operatorname{Re}(B \exp^{-ky(1+i)} e^{i\omega t}) = \operatorname{Re}(B \exp^{-ky} \exp^{i(\omega t - ky)}) = B \exp^{-ky} \cos(\omega t - ky) = B \exp^{-ky} \cos(ky - \omega t)$$

$$v_x(y=0) = U \cos(\omega t) \rightarrow B = U$$

2.4 RC-Glied

Ein periodisch angeregtes RC-Glied (R=Widerstand, C=Kondensator) lässt sich in dimensionsloser Form folgenderweise darstellen.

$$\dot{x} + x = A \sin(\omega t), \quad \omega > 0$$

Lösen Sie die DGL als Summe aus allgemeiner Lösung der homogenen DGL und partikulärer Lösung der inhomogenen DGL.

Lösung

1) Lösung der homogenen DGL $\dot{x} + x = 0$: $x(t) = c_1 e^{-t}$

2) Partikuläre Lösung des der inhomogenen DGL: $x(t) = c_2 \sin(\omega t) + c_3 \cos(\omega t)$

3) Gesamtlösung: $x(t) = c_1 e^{-t} + c_2 \sin(\omega t) + c_3 \cos(\omega t)$.

Bestimme die Koeffizienten: $x'(t) = -c_1 e^{-t} + c_2 \omega \cos(\omega t) - c_3 \omega \sin(\omega t)$

$x(t=0) = x_0 = c_1 + c_3$

$\dot{x} + x = (c_3 + c_2 \omega) \cos(\omega t) + (c_2 - c_3 \omega) \sin(\omega t) = A \sin(\omega t)$

Der Kosinusterm muss rausfallen. Also folgt: $(c_3 + c_2 \omega) = 0$ und $(c_2 - c_3 \omega) = A$

Daraus folgt: $c_3 = -c_2 \omega$ und $c_2 + c_2 \omega^2 = A \Rightarrow c_2 = \frac{A}{1+\omega^2}$ $c_3 = \frac{-A\omega}{1+\omega^2}$ $c_1 = x_0 + \frac{A\omega}{1+\omega^2}$

2.5 Trennung der Variablen

Lösen Sie die folgenden DGLs durch Trennung der Variablen.

- i) $y' = y^2 x$
- ii) $(2x - 1)y' = 2y \quad y(0) = 3$
- iii) $(x^2 - 1)y' = 2y \quad y(0) = 5$

Lösung

- i) $\int \frac{dy}{y^2} = \int x dx \quad -\frac{1}{y} = \frac{1}{2}x^2 + c \quad y = -\frac{1}{\frac{1}{2}x^2 + c}$
- ii) $y(x) = c(2(x - 1)) \quad y(0) = 3 \quad y(x) = 3 - 6x$
- iii) $\int \frac{dy}{y} = \int \frac{2dx}{x^2 - 1} = \int \left(\frac{1}{x-1} - \frac{1}{x+1} \right) dx$ Das Integral existiert nur für $x \neq \pm 1$
 $\ln|y| - \ln|c| = \ln \left| \frac{x-1}{x+1} \right| \quad y = c \frac{x-1}{x+1} \quad y(0) = -c = 5 \Rightarrow c = -5$
 $y = \begin{cases} x \neq \pm 1 & y = 5 \frac{1-x}{x+1} \\ x = \pm 1 & y = 0 \end{cases}$

2.6 Lösung des Fundamentalsystems

Betrachten Sie die folgende homogene Differentialgleichung

$$\frac{d}{dt}x(t) = Ax(t) \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (1)$$

- a) Betrachten Sie die Reihendarstellung von e^{At} und zeigen Sie, dass gilt:

$$\exp^{At} = \begin{pmatrix} \cosh(t) & \sinh(t) \\ \sinh(t) & \cosh(t) \end{pmatrix} \quad \text{mit} \quad \exp^{A0} = 1$$

Hinweis: Berechnen Sie die Potenzen A und finden Sie dabei Regelmäßigkeiten.

- b) Berechnen Sie die Eigenwerte und Eigenvektoren von A und lösen Sie damit die Differentialgleichung.

Lösung

a) $A^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad A^1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad A^3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \text{ usw.}$

$$e^{At} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} A^k = \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k}}{(2k)!} & \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k+1}}{(2k+1)!} \\ \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k+1}}{(2k+1)!} & \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k}}{(2k)!} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh(t) & \sinh(t) \\ \sinh(t) & \cosh(t) \end{pmatrix}$$

b) $\lambda_1 = 1 \quad \lambda_2 = -1 \quad u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$x_o = a_1 u_1 + a_2 u_2 \rightarrow a = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} x_{0,1} + x_{0,2} \\ x_{0,1} - x_{0,2} \end{pmatrix}$$

$$x = a_1 \exp^{\lambda_1 t} u_1 + a_2 \exp^{\lambda_2 t} u_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \exp^t + \exp^{-t} & \exp^t - \exp^{-t} \\ \exp^t - \exp^{-t} & \exp^t + \exp^{-t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{0,1} \\ x_{0,2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh(t) & \sinh(t) \\ \sinh(t) & \cosh(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{0,1} \\ x_{0,2} \end{pmatrix}$$

Alternative:

$$\exp^{At} = \exp^{TDT^{-1}} = T \exp^{tD} T^{-1} \text{ mit } T = (u_1, u_2) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = T^{-1} \text{ und } D = \begin{pmatrix} \exp^t & 0 \\ 0 & \exp^{-t} \end{pmatrix}$$

$$\exp^{At} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \exp^t + \exp^{-t} & \exp^t - \exp^{-t} \\ \exp^t - \exp^{-t} & \exp^t + \exp^{-t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh(t) & \sinh(t) \\ \sinh(t) & \cosh(t) \end{pmatrix}$$

2.7 Charakteristisches Polynom

Lösen Sie die DGL $3y'' + 2y' - y = 0$ mit den Randbedingungen $y(1)=2$ und $y'(1)=0$ mit Hilfe des charakteristischen Polynoms.

Lösung

Charakteristisches Polynom: $3\lambda^2 + 2\lambda - 1 = 0$ $\lambda_1 = -1$ $\lambda_2 = \frac{1}{3}$

Lösung der DGL: $y(t) = a_1 e^{-t} + a_2 \exp^{\frac{1}{3}t}$ $y'(t) = -a_1 \exp^{-t} + \frac{1}{3}a_2 \exp^{\frac{1}{3}t}$

Bestimmung der Koeffizienten über Randbedingungen: \rightarrow lineares Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} y(1) \\ y'(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \exp^{-1} & \exp^{\frac{1}{3}} \\ -\exp^{-1} & \frac{1}{3}\exp^{\frac{1}{3}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Löse Gleichungssystem mit Gaußschen Additionsverfahren:

$$\left(\begin{array}{cc|c} \exp^{-1} & \exp^{\frac{1}{3}} & 2 \\ -\exp^{-1} & \frac{1}{3}\exp^{\frac{1}{3}} & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} \exp^{-1} & 0 & 0.5 \\ 0 & \frac{1}{3}\exp^{\frac{4}{3}} & 2 \end{array} \right) \rightarrow \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.5 \exp^{-\frac{1}{3}} \\ 1.5 \exp^{-\frac{1}{3}} \end{pmatrix}$$

2.8 Gradienten Systeme

- a) Sei $dx/dt = f(x, y)$ und $dy/dt = g(x, y)$. Zeigen Sie, dass, falls es sich um ein Gradientensystem handelt mit $f(x, y) = -\frac{\partial U(x, y)}{\partial x}$ und $g(x, y) = -\frac{\partial U(x, y)}{\partial y}$, gilt: $df/dy = dg/dx$
- b) Überprüfen Sie, ob es sich bei den folgenden Systemen um Gradientensysteme handelt? Konstruieren Sie gegebenenfalls eine Potentialfunktion $U(x, y)$.

i) $\dot{x} = y^2 + y \cos(x), \quad \dot{y} = 2xy + \sin(x)$

ii) $\dot{x} = 3x^2 - 1 - \exp^{2y}, \quad \dot{y} = -2x \exp^{2y}$

Lösung

- a) Falls es sich um ein Gradientensystem handelt gilt:

$$\dot{x} = f(x, y) = -\frac{\partial U(x, y)}{\partial x} \quad \text{und} \quad \dot{y} = g(x, y) = -\frac{\partial U(x, y)}{\partial y}$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = -\frac{\partial^2 U(x, y)}{\partial y \partial x} = -\frac{\partial^2 U(x, y)}{\partial x \partial y} = \frac{\partial g(x, y)}{\partial x}$$

b) i) $\frac{\partial}{\partial y} f(x, y) = \frac{\partial}{\partial y} (y^2 + y \cos(x)) = 2y + \cos(x)$

$$\frac{\partial}{\partial x} g(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} (2xy + \sin(x)) = 2y + \cos(x)$$

Es handelt sich also um ein Gradientensystem. Integriere partiell, um ein Potential zu finden.

$$\int (y^2 + y \cos(x)) dx = y^2 x + y \sin(x) + c_1(y) = -U(x, y) \quad \text{mit} \quad c_1(y) = 0$$

$$\int (2xy + \sin(x)) dy = y^2 x + y \sin(x) + c_2(x) = -U(x, y) \quad \text{mit} \quad c_2(x) = 0$$

$$\text{ii) } \quad \frac{\partial}{\partial y} f(x, y) = -2e^{2y}$$

$$\quad \frac{\partial}{\partial x} g(x, y) = -2e^{2y}$$

Es handelt sich ebenfalls um ein Gradientensystem. Integriere wieder partiell.

$$\int (3x^2 - 1 - \exp^{2y}) dx = x^3 - x - x \exp^{2y} + c_1 y = -U(x, y) \quad \text{mit} \quad c_1(y) = 0$$

$$\int (-2x \exp^{2y}) dy = -x \exp^{2y} + c_2(x) = -U(x, y) \quad \text{mit} \quad c_2(x) = x^3 - x$$

2.9 Potenzreihenansatz

Die Gleichung $x^2 y'' + xy' + x^2 y = 0$ $y(0) = 1$ heißt Bessel-Differentialgleichung 0. Ordnung.

Lösen Sie diese mittels Potenzreihenansatz $y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$.

Lösung

$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1} \quad \text{und} \quad y''(x) = \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) a_k x^{k-2}$$

$$\text{Einsetzen liefert: } \sum_{k=2}^{\infty} (k^2 - k) a_k x^k + \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^k + \sum_{k=2}^{\infty} a_{k-2} x^k = a_1 x + \sum_{k=2}^{\infty} (a_{k-2} + k^2 a_k) x^k = 0.$$

Koeffizientenvergleich liefert: $a_0 = y(0) = 1$, $a_1 = 0$ und $a_k = -\frac{a_{k-2}}{k^2}$ für $k \geq 2$.

Damit folgt $a_{2n+1} = 0$ und $a_{2n} = -\frac{a_{2(n-1)}}{4n^2} = \frac{(-1)^n}{4^n \cdot (n!)^2} \cdot a_0 = \frac{(-1)^n}{4^n \cdot (n!)^2}$ für $n \in \mathbb{N}$.

$$\text{Damit folgt: } y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{4^n \cdot (n!)^2} \cdot x^{2n}$$

2.10 Banachscher Fixpunktsatz

Betrachten Sie die rekursiv definierte Folge $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$: $x_0 := 0$, $x_{n+1} = \frac{1}{20}(4x_n + 4x_n^2 - 9)$

- Zeigen Sie, dass $f : X \rightarrow X$, $f(x) = \frac{1}{20}(4x_n + 4x_n^2 - 9)$ auf dem metrischen Raum $(X, d) := ([-1, 1], |\cdot|)$ eine Kontraktion darstellt.
- Folgern Sie mit dem Banachschen Fixpunktsatz, dass die Folge konvergiert und bestimmen Sie ihren Grenzwert.

Lösung

- zu zeigen: f ist Kontraktion, d.h. Lipschitzstetig mit Lipschitzkonstanten $L < 1$

$$\text{Es gilt: } f'(x) = \frac{1}{20}(4 + 8x) \quad |f'(x)| \leq \frac{1}{20}(4 + 8) = \frac{3}{5} \quad \forall x \in [-1, 1]$$

$$\text{Nach dem Schrankensatz gilt daher: } |f(x) - f(y)| \leq \frac{3}{5} |x - y| \quad \forall x, y \in [-1, 1]$$

Das zeigt wegen $L = \frac{3}{5} < 1$ die Behauptung.

- f ist Kontraktion und (X, d) ist vollständig.

$\Rightarrow f$ besitzt auf $[-1, 1]$ genau einen Fixpunkt und $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ konvergiert dagegen.

$$f(x) = x \quad \Leftrightarrow \quad 4x^2 - 16x - 9 = 0 \quad \text{Lösung der quadratischen Gleichung: } x_1 = 3 \quad x_2 = -\frac{1}{2}$$

x_2 ist Fixpunkt von f in $[-1, 1]$ mit $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = -\frac{1}{2}$

Bemerkung: Man sieht, dass f keine Kontraktion auf ganz \mathbb{R} sein kann, sonst gäbe es nur genau einen Fixpunkt.