

Aufgabe 1 Differenzierbarkeit / Punkte: [4, 1, 3, 4]

Es sei $f(x, y) = \frac{\sin(x^3 + y^3)}{x^2 + y^2}$ für $(x, y) \neq (0, 0)$ und $f(0, 0) = 0$.

Die Polarkoordinatentransformation lautet: $(r \cos \varphi, r \sin \varphi) = (x, y)$. Zeigen Sie:

- a) f stetig auf ganz \mathbb{R}^2 . Verwende $|\sin \alpha| \leq |\alpha|$.

Lösung:

f stetig auf $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ als Komposition stetiger Funktionen. [0,5]

$$\left| \frac{\sin(x^3 + y^3)}{x^2 + y^2} \right| \stackrel{[0,5]}{\leq} \frac{|x^3 + y^3|}{x^2 + y^2} \stackrel{[0,5]}{=} \frac{r^3}{r^2} |\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi| = r |\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi|$$

$$\implies \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = \lim_{r \rightarrow 0} f(r, \varphi) = \lim_{r \rightarrow 0} r |\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi| = 0 \quad [1]$$

Also f stetig in $(0, 0)$. [0,5]

- b) f differenzierbar in $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$

Lösung:

$(x, y) \neq (0, 0)$: f als Komposition differenzierbarer Funktionen differenzierbar [1]

- c) f in $(0, 0)$ in alle Richtungen differenzierbar (**Tip**: Polarkoordinaten, $\vec{e} = (\cos \varphi, \sin \varphi)$, $|\vec{e}| = 1$)

Lösung:

Wir betrachten f in Polarkoordinaten:

$$f(t \cos \varphi, t \sin \varphi) = \frac{\sin(t^3(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi))}{t^2} \quad [1]$$

$$\implies \frac{\partial f}{\partial \vec{e}} \stackrel{[0,5]}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin(t^3(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi))}{t^3} \stackrel{\text{t klein}}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^3(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi)}{t^3} \stackrel{[0,5]}{=} \cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi$$

Wir haben die Kleinwinkelnäherung $\sin x = x$ [1] für kleine x verwendet. Dies ist zulässig, da wir ja wirklich kleine x betrachten. Wir können also den Grenzwert berechnen, also existieren die Richtungsableitungen.

- d) f in $(0, 0)$ nicht differenzierbar

Lösung:

Hier muss man sofort „den Braten riechen“: $\nabla f(0, 0) \cdot \vec{e} \neq \frac{\partial f(0, 0)}{\partial \vec{e}}$. [1] Dies wollen wir nun zeigen: Wir berechnen zuerst die partiellen Ableitungen (Kleinwinkelnäherung):

$$f_x(0,0) = \lim_{(x,0) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x,0) - f(0,0)}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x^3}{x^3} = 1 \quad [1]$$

$$f_y(0,0) = \lim_{(0,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(0,y) - f(0,0)}{y} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{\sin y^3}{y^3} = 1 \quad [1]$$

Also $\nabla f = (1,1)^T$. Hiermit prüfen wir unsere Behauptung:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(0,0)}{\partial \vec{e}} &\stackrel{?}{=} \nabla f(0,0) \cdot \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix} \\ &\stackrel{[0,5]}{=} \cos \varphi + \sin \varphi \stackrel{[0,5]}{\neq} \cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi \implies \text{Behauptung} \end{aligned}$$

Aufgabe 2 Vektoranalysis / Punkte: [3, 3, 2]

Sei $v : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ein Vektorfeld mit

$$v(x,y,z) = \frac{1}{\sqrt{x^2+z^2}} \begin{pmatrix} x-z+2 \\ 0 \\ x+z-1 \end{pmatrix}$$

- a) Berechne $\text{rot}v(x,y,z)$
- b) Was ist ein Vektorpotential? Ist es im Allgemeinen eindeutig bestimmt? Begründe.
- c) Es gilt:
- Der Definitionsbereich von v ist sternförmig.
 - v ist nicht überall konservativ
 - Das Kurvenintegral entlang des Einheitskreises verschwindet

Lösung:

$$\begin{aligned} \text{a) } \nabla \times \frac{1}{\sqrt{x^2+z^2}} \begin{pmatrix} x-z+2 \\ 0 \\ x+z-1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \partial_z \frac{x-z+2}{\sqrt{x^2+z^2}} - \partial_x \frac{x+z-1}{\sqrt{x^2+z^2}} \\ 0 \\ -\frac{1}{(x^2+z^2)^{3/2}} \begin{pmatrix} 0 \\ x^2+z^2+2z+x \\ 0 \end{pmatrix} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{x^2+xz+2z}{(x^2+z^2)^{3/2}} - \frac{z^2-xz+x}{(x^2+z^2)^{3/2}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \end{pmatrix} \quad [3]$$

- b) Kann man ein Vektorfeld schreiben als $\vec{v} = \nabla \times \vec{w}$, so nennt man \vec{w} ein Vektorpotential [1]. Dieses ist nur eindeutig bis auf ein additives Gradientenfeld [1], da $\nabla \times (\vec{w} + \nabla g) = \nabla \times \vec{w} + \nabla \times \nabla g = \nabla \times \vec{w}$ [1].
- c) Es gilt: [2]
- Der Definitionsbereich von v ist sternförmig.
Aufgrund des Nenners ist z.B. der Ursprung nicht in D
 - v ist nicht überall konservativ
Da die Rotation nicht für alle Raumpunkte gleich 0 ist
 - Das Kurvenintegral entlang des Einheitskreises verschwindet
 v ist nicht radial und $\text{rot}v \neq 0$

Aufgabe 3 Topologie / Punkte: [6]

Zeigen Sie den folgenden Satz: Seien X, Y, Z topologische Räume und seien $f : X \rightarrow Y$ und $g : Y \rightarrow Z$ stetige Abbildungen. Dann ist $g \circ f : X \rightarrow Z$ stetig.

Lösung:

Wir verwenden den aus der Vorlesung bekannten Satz für eine Funktion h :
 h stetig \iff Urbilder offener Mengen sind offen. [2]

Sei nun $V \subset Z$ offen in Z . [1]

Weil g stetig, folgt mit obigem Satz, dass $g^{-1}(V)$ offen in Y . [1]

Da f stetig ist, ist $f^{-1}(g^{-1}(V))$ offen in X . [1]

Außerdem ist $f^{-1}(g^{-1}(V)) = (g \circ f)^{-1}(V)$. Damit folgt die Behauptung. [1]

Bemerkung: Natürlich darf man den Beweis analog auch mit abgeschlossenen Mengen durchführen. Diese Formulierung ist nach dem Beweis in der Übung äquivalent.

Aufgabe 4 Taylorentwicklung / Punkte: [3,7]

Man bestimme die Taylorentwicklung bis zur 2. Ordnung der folgenden Funktionen:

a) $g(x, y) = e^x \ln(1 + y)$ für $(x, y) = (0, 0)$

Lösung:

Wir verwenden die bekannten Reihen: $e^x = 1 + x + x^2/2 + \dots$ [1] und $\ln(1 + y) = y - y^2/2 \pm \dots$ [1]

Dann ist: $g(x, y) \approx (1 + x + x^2/2)(y - y^2/2) \stackrel{[1]}{\approx} y + xy - y^2/2$

b) $f(x, y) = \sin(xy)$ für $(x, y) = (1, \pi/2)$

Lösung:

$$\begin{array}{llll} f(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & \sin(xy) & f(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & 1 \\ f_x(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & y \cos(xy) & f_x(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & 0 \\ f_y(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & x \cos(xy) & \implies f_y(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & 0 \\ f_{xx}(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & -y^2 \sin(xy) & f_{xx}(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & -\pi^2/4 \\ f_{xy}(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & \cos(xy) - xy \sin(xy) & f_{xy}(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & -\pi/2 \\ f_{yy}(x, y) & \stackrel{[0,5]}{=} & -x^2 \sin(xy) & f_{yy}(1, \pi/2) & \stackrel{[0,5]}{=} & -1 \end{array}$$

Somit lautet die vollständige Entwicklung:

$$f(x, y) \approx 1 - \frac{\pi^2}{8}(x - 1)^2 - \frac{\pi}{2}(x - 1) \left(y - \frac{\pi}{2}\right) - \frac{1}{2} \left(y - \frac{\pi}{2}\right)^2 \quad [1]$$

Aufgabe 5 Extrema unter Nebenbedingungen

Bestimme diejenigen Punkte auf der Oberfläche eines Ellipsoids $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} + z^2 = 1$, die vom Punkt $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ den kleinsten bzw. größten Abstand haben!

Lösung:

Gesucht sind die Extrema der Funktion $f(x, y, z) = (x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2$ [2] unter der Nebenbedingung $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} + z^2 - 1 = 0$ [0.5]

$$\nabla f(x, y, z) - \lambda \nabla g(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2(x-1) \\ 2(y-1) \\ 2(z-1) \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} \frac{2x}{4} \\ \frac{2y}{9} \\ 2z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad [3]$$

Mit der Nebenbedingung führt das zum Gleichungssystem

$$\begin{aligned} \lambda x &= 4(x-1) \\ \lambda y &= 9(y-1) \quad [1] \\ \lambda z &= z-1 \end{aligned}$$

$$\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} + z^2 - 1 = 0 \quad [0.5]$$

Punktabzug, wenn nicht erkannt wird, dass die Nebenbedingung auch Teil des Gleichungssystems ist!

Aufgabe 6 Matrixfunktion / Punkte: [3]

Bestimmen Sie die Ableitung $f'(A)(B)$ der Funktion $f: \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$, $f(A) = A^2$ mit Hilfe der Definition der Ableitung.

Lösung:

$$\begin{aligned} [1] \quad \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(A+tB) - f(A)}{t} &\stackrel{[0.5]}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(A+tB)^2 - A^2}{t} \stackrel{[0.5]}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{A^2 + tAB + tBA + t^2B^2 - A^2}{t} \\ &\stackrel{[0.5]}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{tAB + tBA}{t} + \underbrace{\lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^2B^2}{t}}_{=0} = \lim_{t \rightarrow 0} AB + BA \stackrel{[0.5]}{=} AB + BA \end{aligned}$$

Aufgabe 7 Implizite Funktionen / Punkte: [6,3]

$$f(x, y, z) = 1 - z + e^{-2z} \cdot \cos(x - y) = 0$$

- Man zeige, dass sich f in der Umgebung des Punktes $(\pi, 0, 0)$ als Graph einer stetig differenzierbaren Funktion $z = g(x, y)$ darstellen lässt!
- Man berechne $\text{grad } g(\pi, 0)$!

Lösung:

- $P \in \{(x, y, z); f(x, y, z) = 0\}$, da $f(\pi, 0, 0) = 1 - 0 + e^0 \cdot \cos(\pi - 0) = 0$ [1]
 $\partial_x f(x, y, z) = -e^{-2z} \sin(x - y)$ [0.5]
 $\partial_y f(x, y, z) = e^{-2z} \sin(x - y)$ [0.5]
 $\partial_z f(x, y, z) = -1 - 2e^{-2z} \cos(x - y)$ [0.5]
 $\Rightarrow f$ ist stetig differenzierbar [0.5]
 $\partial_z f(\pi, 0, 0) = -1 - 2e^0 \underbrace{\cos(\pi - 0)}_{=-1} = 1 \neq 0$ [1]

Die implizite Funktion $f(x, y, z) = 0$ erfüllt die Bedingungen des Satzes über implizite Funktionen. Also lässt sich $f(x, y, z) = 0$ in einer Umgebung von P nach z auflösen. [2]

$$\text{b) } \text{grad } g(\pi, 0, 0) \stackrel{[2]}{=} \begin{pmatrix} -\frac{\partial_x f(\pi, 0, 0)}{\partial_z f(\pi, 0, 0)} \\ -\frac{\partial_y f(\pi, 0, 0)}{\partial_z f(\pi, 0, 0)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{0}{1} \\ -\frac{0}{1} \end{pmatrix} \stackrel{[1]}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 8 Mannigfaltigkeiten / Punkte: [5]

Bestimmen Sie, ob die Menge $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid xy = 0 = yz\} \subset \mathbb{R}^3$ eine Untermannigfaltigkeit des \mathbb{R}^3 darstellt.

Lösung:

Wir finden schreiben die Jacobi-Matrix auf:

$$J_f(x, y, z) = \begin{pmatrix} y & x & 0 \\ 0 & z & y \end{pmatrix} \quad [2]$$

Hier braucht man nicht allzu scharf hinsehen, um Fälle zu finden, wo die Matrix nicht vollen Rang hat. Leicht wäre zum Beispiel $y = 0$. Nun sind die Zeilen linear abhängig, die Matrix hat $\text{Rang } J_f = 1$ [1], die Punkte sind im Definitionsbereich von f . [1] Somit ist M keine Untermannigfaltigkeit. [1]

Aufgabe 9 Gewöhnliche Differentialgleichungen / Punkte: [6]

Bestimme das erste Integral:

$$y'(x) = x \cdot \frac{3y^3 + 3y - 1}{3y^2 + 1}$$

Lösung:

$$F(x, y) \stackrel{[2]}{=} \int \frac{3y^2 + 1}{3y^3 + 3y - 1} dy - \int x dx \stackrel{[2]}{=} \ln |3y^3 + 3y - 1| - \frac{1}{2} x^2 \stackrel{[1]}{=} \text{const}$$

wobei $\frac{d}{dx} \ln |f(x)| = \frac{f'(x)}{f(x)}$ [1]. $F(x, t)$ ist eine Konstante der Bewegung.

Aufgabe 10 Fläche im \mathbb{R}^3 / Punkte: [4, 3, 3, 3]

- a) Eine Fläche ist implizit durch $g(x, y, z) = 0$ gegeben. Zeigen Sie, dass für eine Fläche $g(x, y, f(x, y))$, die als Graph einer differenzierbaren Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben ist, im Punkt $P = (x, y, f(x, y))$ gilt: Ein Normalenvektor \vec{n} der Ebene (also der Gradient von g) ist gegeben durch

$$\nabla g = \left(\frac{\partial f(x, y)}{\partial x}, \frac{\partial f(x, y)}{\partial y}, -1 \right)^T =: \vec{n}$$

Hinweis: Sie brauchen nicht zu beweisen, dass der Gradient von g ein Normalenvektor ist, das wissen Sie bereits aus der Vorlesung. Zeigen Sie lediglich, dass sich der Gradient von g so darstellen lässt.

Lösung:

Nach der Definition oben ist also $f(x, y) = z$. Wir stellen dies so um: $0 = f(x, y) - z$. Damit definieren wir uns die Funktion $g(x, y, z) = 0 = f(x, y) - z$. [1] Nun bilden wir den Gradienten von g :

$$\frac{\partial g(x, y, z)}{\partial x} = \frac{\partial (f(x, y) - z)}{\partial x} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \quad [1]$$

$$\frac{\partial g(x, y, z)}{\partial y} = \frac{\partial (f(x, y) - z)}{\partial y} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \quad [1]$$

$$\frac{\partial g(x, y, z)}{\partial z} = \frac{\partial (f(x, y) - z)}{\partial z} = \frac{\partial (-z)}{\partial z} = -1 \quad [1]$$

Wir fassen dies zu einem Vektor zusammen und erhalten das oben angegebene Ergebnis.

Bemerkung: Es ist auch möglich, mit der Auflösung $g(x, y, z) = 0 = z - f(x, y)$ zu rechnen, man erhält dann gerade den Gradienten mit einem Faktor -1 . Dies ist logisch, da er genau in die entgegengesetzte Richtung zeigt - jede Ebene hat 2 Normalenvektoren.

Mit der Begründung, dass alle Vektoren der Form $\lambda \vec{n}$ mit $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ Normalenvektoren sind (das wissen Sie aus der linearen Algebra oder der Vorlesung), wird auch dieser Weg als richtig bewertet.

Sei nun $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = x^2 y - 3y$. Berechnen Sie:

- b) Die Schnittkurven von $f(x, y)$ mit den Ebenen $E_1 : x = 4$ und $E_2 : y = 3$. Welche Form haben die Schnittkurven?

Lösung:

Setze ein: $(x, y) = (4, t) \implies f_{E_1}(t) = (4, t, f(4, t)) = (4, t, 13t)$. [1] Dies ist eine Gerade. [0,5]

Setze ein: $(x, y) = (t, 3) \implies f_{E_2}(t) = (t, 3, f(t, 3)) = (t, 3, 3t^2 - 9)$. [1] Dies ist eine Parabel. [0,5]

- c) Die Tangentenvektoren dieser Kurven in $(4, 3, f(4, 3))$ (**nicht** die vollständige Tangente).

Lösung:

Nach Teilaufgabe ist $\nabla g(4, 3, f(4, 3)) = (\nabla f, -1)^T$.

Es ist $(\nabla f)^T|_{(4,3)} = (2xy, x^2 - 3)^T|_{(4,3)} = (24, 13)$ [0,5]. Also ist $\nabla g = (24, 13, -1)^T$ [0,5].

Wir suchen nun Vektoren, deren x - bzw. y -Anteil verschwindet (damit sie in den Ebenen liegen) und deren Skalarprodukt mit $\nabla g = (24, 13, -1)^T$ Null ist. Dies sind dann die gesuchten Tangentenvektoren.

Wir finden diese leicht durch scharfes Hinsehen: $\vec{t}_{E_1} = (0, 1, 13)^T$ [1] und $\vec{t}_{E_2} = (1, 0, 24)^T$ [1] oder λ -fache davon.

- d) Die Ebene, die von ihnen in diesem Punkt aufgespannt wird in Koordinatendarstellung $E : ax + by + cz = d$

Lösung:

Wir wissen, dass die gesuchte Ebene Tangentialebene im Punkt $\vec{x}_0 = (4, 3, 39)^T$ an unsere Fläche mit dem berechneten Normalenvektor \vec{n} ist. Die einfachste und schnellste Variante führt daher über die Hesse-Normalenform wie in der Übung:

$$[1] \quad \vec{n} \cdot \vec{x}_0 = \vec{n} \cdot \vec{x} \implies \begin{pmatrix} 24 \\ 13 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 39 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 24 \\ 13 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad [1]$$

Jetzt werden beide Skalarprodukte ausgeführt und wir erhalten sofort die gewünschte Darstellung:
 $E : 24x + 13y - z = 96$ [1]