

Repetitorium Analysis II für Physiker**Aufgabe 1** *Multiple Choice***5 Punkte**

Seien  $f$  ein Skalarfeld,  $A$  ein Vektorfeld im  $\mathbb{R}^3$ ,  $S^3$  die Einheitskugel,  $\gamma(t)$  eine Kurve mit  $\gamma(0) = a$ ,  $\gamma(1) = b$ . Dann sind folgende Aussagen richtig:

	Richtig	Falsch
$\int_{\partial S^3} d\sigma \operatorname{rot} A = 0$	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
$\operatorname{div}(f \cdot A) = \operatorname{grad} f \operatorname{div} A$	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
$\int_0^1 dt f(\gamma(t)) = f(b) - f(a)$	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
$\operatorname{rot} \operatorname{grad} f = 0$	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
$\int_{S^3} d^3r \operatorname{div} A = \int_{\partial S^3} d\sigma A$	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

**Aufgabe 2** *Satz vom Maximum und Minimum***5 Punkte**

Sei  $X \subset \mathbb{R}^n$  kompakt,  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$  stetig. Beweisen Sie, dass  $f$  auf  $X$  ein Maximum und ein Minimum hat.

**Lösung:** Das Bild einer kompakten Menge unter einer stetigen Abbildung ist kompakt. Also ist  $f(X)$  kompakt und damit beschränkt. Daher hat  $f(X)$  ein Supremum  $M$  und ein Infimum  $m$ . Da  $f(X)$  kompakt ist, gilt  $m \in f(X)$  und  $M \in f(X)$ .  $\square$

**Aufgabe 3** *Extrema im Mehrdimensionalen***10 Punkte**

Gegeben sei auf dem positiven Oktanten  $U = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 > 0, x_2 > 0, x_3 > 0 \right\}$  die Funktion

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1 + \frac{x_2}{x_1} + \frac{x_3}{x_2} + \frac{1}{x_3}$$

- Begründen Sie, dass  $f$  auf  $U$  beliebig oft differenzierbar ist und bestimmen Sie die kritischen Punkte von  $f$ .
- Berechnen Sie die Hessematrix von  $f$  in den kritischen Punkten.
- Wo liegen und von welcher Art sind die Extrema von  $f$ ?

**Lösung:**

- $f$  ist auf  $U$  eine rationale Funktion in  $x_1, x_2$  und  $x_3$  mit nullstellenfreien Nennern und damit stetig differenzierbar nach allen Variablen. Man sieht, dass sich durch beliebiges partielles Ableiten von  $f$  auf  $U$  wieder eine rationale Funktion mit nullstellenfreien Nennern ergibt, die damit stetig differenzierbar ist. Also ist  $f$  beliebig oft stetig partiell differenzierbar und damit beliebig oft stetig total differenzierbar.

Die partiellen Ableitungen erster Ordnung lauten:

$$\partial_1 f = 1 - \frac{x_2}{x_1^2}, \quad \partial_2 f = \frac{1}{x_1} - \frac{x_3}{x_2^2}, \quad \partial_3 f = \frac{1}{x_2} - \frac{1}{x_3^2}$$

Für die kritischen Punkte muss daher gelten:

$$x_1^2 = x_2 \wedge x_1 x_3 = x_2^2 \wedge x_2 = x_3^2 \wedge x_i > 0 \forall i = 1, \dots, 3 \Rightarrow x_1 = x_2 = x_3 = 1$$

b) Die partiellen Ableitungen zweiter Ordnung lauten:

$$\begin{aligned} \partial_{11}f &= 2\frac{x_2}{x_1^3}, & \partial_{22}f &= 2\frac{x_3}{x_2^3}, & \partial_{33}f &= 2\frac{1}{x_3^3} \\ \partial_{12}f &= -\frac{1}{x_1^2}, & \partial_{13}f &= 0, & \partial_{23}f &= -\frac{1}{x_2^2} \end{aligned}$$

Aus dem Satz von Schwarz ergibt sich  $\partial_{ij}f = \partial_{ji}f$  und somit die Symmetrie der Hessematrix. Im kritischen Punkt  $(1, 1, 1)$  ist die Hessematrix gleich

$$H = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

c) Im einzigen kritischen Punkt  $(1, 1, 1)$  ist die Hessematrix positiv definit. Damit liegt ein Minimum vor. Da es die einzige Extremstelle von  $f$  ist, muss es sich um ein globales Minimum handeln.

#### Aufgabe 4 Kurve in $\mathbb{C}$

8 Punkte

Im  $\mathbb{R}$ -Vektorraum  $\mathbb{C}$  ist zu festem  $r > 0$  folgende Kurve zu betrachten:

$$\gamma(t) = 2r e^{it} + r e^{-2it}$$

- a) Bestimmen Sie die singulären Stellen von  $\gamma$  sowie die kleinste Periode des Betrags der Ableitung  $|\dot{\gamma}(t)|$ .  
 b) Berechnen Sie die Länge von  $\gamma(t)$  für  $0 \leq t \leq 2\pi$ .  $|z| = 3r$ .

#### Lösung:

a)  $\gamma$  singulär in  $t_0 \Leftrightarrow \dot{\gamma}(t_0) = 0 \Leftrightarrow |\dot{\gamma}(t_0)| = 0$

$$\begin{aligned} |\dot{\gamma}(t)| &= |2ri e^{it} - 2r e^{-2it}| = |2ri e^{it}(1 - e^{-3it})| = 2r|1 - e^{-3it}| = \\ &= 2r\sqrt{(1 - e^{-3it})(1 - e^{3it})} = 2r\sqrt{1 - e^{3it} - e^{-3it} + 1} = 2r\sqrt{2 - 2\cos(3t)} \\ |\dot{\gamma}(t)| = 0 &\Leftrightarrow \cos(3t) = 1 \Leftrightarrow t = \frac{2\pi}{3}k; \quad k \in \mathbb{Z} \end{aligned}$$

Die Singulären Punkte liegen bei  $t = \frac{2\pi}{3}\mathbb{Z}$ . Die Funktion unter der Wurzel ist  $\frac{2\pi}{3}$ -periodisch. Also ist  $|\dot{\gamma}(t)|$  auch  $\frac{2\pi}{3}$ -periodisch. Das ist die kleinste Periode, denn es gilt  $|\dot{\gamma}(t)| = 0$  nur für  $t = \frac{2\pi}{3}\mathbb{Z}$

b)

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} dt |\dot{\gamma}(t)| = 3 \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt |\dot{\gamma}(t)| = 3 \cdot 2r \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt \sqrt{2 - 2\cos(3t)} = \\ &= 6r \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt \sqrt{2 - 2\left(\cos^2 \frac{3t}{2} - \sin^2 \frac{3t}{2}\right)} = 6r \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt \sqrt{4\sin^2 \frac{3t}{2}} = 12r \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt \left| \sin \frac{3t}{2} \right| = \\ &= 12r \int_0^{\frac{2\pi}{3}} dt \sin \frac{3t}{2} = 12r \left[ -\frac{2}{3} \cos \frac{3t}{2} \right]_0^{\frac{2\pi}{3}} = 16r \end{aligned}$$

#### Aufgabe 5 Vektoranalysis

6 Punkte

Zeigen Sie folgende Identitäten aus der Vektoranalysis:

- a)  $\text{grad } r^n = n \cdot r^{n-2} \cdot \vec{r}$  wobei  $r = |\vec{r}|$   
 b)  $\text{div } \vec{r} = n$  für  $\vec{r} \in \mathbb{R}^n$   
 c)  $\text{rot}(\text{rot } A) = \text{grad}(\text{div } A) - \Delta A$  mit  $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

**Lösung:**a) Betrachte die  $i$ -te Komponente:

$$(\operatorname{grad} r^n)_i = \partial_i r^n = \frac{\partial r}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial r} r^n = \frac{\partial \sqrt{\sum_k x_k^2}}{\partial x_i} n r^{n-1} = \frac{2x_i}{2\sqrt{\sum_k x_k^2}} n r^{n-1} = \frac{x_i}{r} n r^{n-1} = x_i n r^{n-2}$$

b)

$$\operatorname{div} \vec{r} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial x_i}{\partial x_i} = \sum_{i=1}^n 1 = n$$

c) Betrachte die  $i$ -te Komponente

$$\begin{aligned} (\operatorname{rot}(\operatorname{rot} A))_i &= \sum_{j,k} \partial_j (\operatorname{rot} \vec{A})_k \varepsilon_{ijk} = \sum_{j,k,l,m} \partial_j \partial_l A_m \varepsilon_{ijk} \varepsilon_{klm} = \sum_{j,k,l,m} \varepsilon_{kij} \varepsilon_{klm} \partial_j \partial_l A_m = \\ &= \sum_{j,l,m} \partial_j \partial_l A_m (\delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}) = \sum_j \underbrace{\partial_j \partial_i}_{=\partial_i \partial_j} A_j - \partial_j \partial_j A_i = \partial_i \operatorname{div} A - \Delta A_i \end{aligned}$$

Alternativ: für die 1. te Komponente explizit ausrechnen, die weiteren ergeben sich durch zyklische Vertauschung.

**Aufgabe 6 Schwerpunkt****6 Punkte**Gegeben sei ein gerader Kreiskegel mit Radius  $R$  und Höhe  $h$ . Berechnen Sie seinen Schwerpunkt.**Lösung:** Der Schwerpunkt des Kegels

$$K = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq R^2 \left(1 - \frac{z}{h}\right)^2 \wedge 0 \leq z \leq h \right\}$$

ist gegeben durch

$$S = \frac{1}{V_K} \int_K d^3 r \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

wobei  $V_K$  das Volumen des Kegels bezeichnet. Aus Symmetriegründen ist  $S_x = S_y = 0$ , wir müssen also nur die  $z$ -Komponente des Schwerpunkts berechnen. Wähle Zylinderkoordinaten:

$$\begin{aligned} S_z &= \frac{1}{V_K} \int_K d^3 r z = \frac{1}{V_K} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^h dz \int_0^{R(1-\frac{z}{h})} dr r z = \frac{1}{V_K} 2\pi \int_0^h dz z \cdot \frac{1}{2} R^2 \left(1 - \frac{z}{h}\right)^2 = \\ &= \frac{1}{V_K} \pi R^2 \int_0^h dz z - 2 \frac{z^2}{h} + \frac{z^3}{h^2} = \frac{1}{V_K} \pi R^2 \left[ \frac{1}{2} z^2 - \frac{2}{3} \frac{z^3}{h} + \frac{1}{4} \frac{z^4}{h^2} \right]_0^h = \frac{1}{V_K} \pi R^2 h^2 \frac{1}{12} \end{aligned}$$

Mit dem Kegelvolumen  $V_K = \frac{1}{3} R^2 h \pi$  ergibt sich:  $S_z = \frac{1}{4} h$ .