

Repetitorium Theoretische Elektrodynamik, WS 07/08

1. Multiple Choice

- a) Im Halbraum $z < 0$ befindet sich ein geerdeter Leiter. Eine Punktladung $q > 0$ befindet sich bei $\vec{r}_0 = (0, 0, d)^T$. Dann gilt
- Das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ entspricht dem Potential, das von der Ladung q bei $\vec{r}_0 = (0, 0, d)^T$ erzeugt wird.
 - Das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ entspricht dem Potential, das von der Ladung q bei $\vec{r}_0 = (0, 0, d)^T$ und der induzierten Oberflächenladung erzeugt wird.
 - Das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ entspricht dem Potential, das von der Ladung q bei $\vec{r}_0 = (0, 0, d)^T$, der Spiegelladung $-q$ bei $-\vec{r}_0$ und der induzierten Oberflächenladung erzeugt wird.
 - Das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ entspricht dem Potential, das von der Ladung q bei $\vec{r}_0 = (0, 0, d)^T$ und der Spiegelladung $-q$ bei $-\vec{r}_0$ erzeugt wird.
 - Das elektrische Feld \vec{E} im Halbraum $z > 0$ erhält man durch $\vec{E} = -\vec{\nabla}\Phi$
 - Die Kraft, die auf die Ladung q ausgeübt wird, ist gegeben durch $\vec{F} = q\vec{E}$ mit $\vec{E} = -\vec{\nabla}\Phi$.
 - Für das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ gilt: $\Delta\Phi(\vec{r}) = -\frac{q}{\epsilon_0}\delta(\vec{r} - \vec{r}_0)$ $\Phi(x, y, 0) = 0 \forall x, y \in \mathbb{R}$
 - Für das Potential Φ im Halbraum $z > 0$ gilt: $\Delta\Phi(\vec{r}) = -\frac{q}{\epsilon_0}\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) + \frac{q}{\epsilon_0}\delta(\vec{r} + \vec{r}_0)$ $\Phi(x, y, 0) = 0 \forall x, y \in \mathbb{R}$
- b) Ein Leiter befindet sich im Raum, der Raum zwischen den Leitern ist ladungsfrei. Dann wird das Potential bis auf eine Konstante eindeutig bestimmt durch:
- $\Delta\Phi = 0$
 - $\Delta\Phi = 0$ und vorgegebene Ladungsverteilung auf Leiteroberfläche
 - $\Delta\Phi = 0$ und vorgegebenes Potential auf Leiteroberfläche
 - $\Delta\Phi = 0$, vorgegebene Ladungsverteilung und vorgegebenes Potential auf Leiteroberfläche
- c) Für den spurlosen Quadrupoltensor \mathbf{Q} gilt:
- \mathbf{Q} ist symmetrisch
 - \mathbf{Q} ist diagonalisierbar
 - \mathbf{Q} enthält 6 voneinander unabhängige Komponenten
 - $\text{Spur}(\mathbf{Q})$ wird bei Koordinatendrehungen wie ein Tensor 2. Stufe transformiert.
 - Liegen sämtliche Ladungen in der x - y -Ebene, so ist \mathbf{Q} immer diagonal.
 - Liegen sämtliche Ladungen auf den Koordinatenachsen, so ist \mathbf{Q} immer diagonal.
 - Liegen sämtliche Ladungen in der x - y -Ebene, so ist $Q_{xz} = Q_{yz} = 0$
 - Liegen sämtliche Ladungen auf den Koordinatenachsen, so ist $Q_{xz} = Q_{yz} = 0$
- d) Für die magnetische Feldkonstante μ_0 gilt:
- $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Vs}}{\text{Am}}$
 - μ_0 lässt sich über die Kraft zwischen 2 parallelen Drähten nur ungenau messen.
 - Der Wert μ_0 ist durch die Definition des Ampere festgelegt.

- e) Im folgenden betrachten wir zeitabhängige \vec{E} und \vec{B} -Felder
- Für eine Kurve γ ist das Kurvenintegral $\int_{\gamma} \vec{E} \cdot d\vec{r}$ wegunabhängig.
 - Es gilt \vec{E} ist wirbelfrei.
 - Das Magnetfeld des von der induzierten Spannung verursachten Stroms wirkt der Änderung des magnetischen Flusses entgegen.
 - Das Faraday'sche Induktionsgesetz ist eng verknüpft mit dem Ohm'schen Gesetz.
 - Für die Stromdichte \vec{j} gilt die Kontinuitätsgleichung $\vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$
- f) Für die elektrische Dipolstrahlung mit dem Dipolmoment $\vec{p}_0 e^{i\omega t}$ im Koordinatenursprung gilt:
- Die Polarisation von \vec{E} ist radial.
 - $\vec{k} \parallel \hat{e}_r$
 - Das elektrische Feld schwingt senkrecht zur von \hat{e}_r und \vec{p}_0 aufgespannten Ebene.
 - Die maximale Amplitude des \vec{E} -Feldes erhält man in einem Punkt in der Richtung von \vec{p}_0
 - Die maximale Amplitude des \vec{B} -Feldes erhält man in einem Punkt in der Ebene senkrecht zu \vec{p}_0

2. Multipol-Entwicklung

Vier Ladungen q befinden sich in einem kartesischen Koordinatensystem an den Punkten

$$(0, d, 0), (0, -d, 0), (0, 0, d), (0, 0, -d)$$

und vier Ladungen $-q$ an den Punkten

$$(-d, 0, 0), \left(-\frac{d}{2}, 0, 0\right), (d, 0, 0), (2d, 0, 0)$$

Berechnen Sie das Dipolmoment \vec{p} und den spurlosen Quadrupoltensor \mathbf{Q} dieser Ladungsanordnung.

3. Magnetfeld einer rotierenden Scheibe

Eine dünne Scheibe aus leitendem Material und mit Radius r sei gleichmäßig mit der Ladung Q aufgeladen. Die Scheibe dreht sich mit der konstanten Winkelgeschwindigkeit ω um die achse senkrecht zur Oberfläche der Scheibe. Berechnen Sie das magnetische Feld in der Achse der Anordnung? Hinweis: Benutzen Sie

$$\int \frac{r^3}{(z^2 + r^2)^{3/2}} dr = \frac{2z^2 + r^2}{\sqrt{z^2 + r^2}}$$

4. Relativistische Transformation eines Dipolfeldes

Ein magnetischer Dipol (ruhend in K) sei parallel zur z -Achse ausgerichtet. (magnetisches Moment $\vec{m} = m\vec{e}_z$)

- a) Wie lauten die kartesischen Komponenten des \vec{B} -Feldes?
- b) Berechnen Sie nun das \vec{E} - und \vec{B} -Feld eines gleichförmig in z -Richtung bewegten magnetischen Dipols, dessen Moment parallel zur z -Richtung orientiert ist. Zur Zeit $t = 0$ soll sich der Dipol im Nullpunkt von K befinden.

Transformation der Felder (K' bewegt sich in z -Richtung)

$$\begin{aligned} E'_z &= E_z & B'_z &= B_z \\ E'_x &= \gamma(E_x - c_0\beta B_y) & B'_x &= \gamma(B_x + (\beta/c_0)E_y) \\ E'_y &= \gamma(E_y + c_0\beta B_x) & B'_y &= \gamma(B_y - (\beta/c_0)E_x) \end{aligned}$$